Chapitre III : Équations différentielles

Chapitre III: Équations différentielles	2
III.1- Équation différentielle du premier ordre	2
III.1.1- ED à variables séparées $gydy = fxdx$	2
III.1.2- E.D. homogène $y' = f(yx)$	3
III.1.3- ED exacte (totale)	3
III.1.4- ED linéaire	
III.1.4.1 – Structure de la solution EDL	4
a- Solution homogène	4
b- Solutions particulières par variation de la constante	4
III.1.5- Équation de Bernoulli	5
III.1.6- Équation de Riccati	6
III.1.7- Méthode 2 Changement de variable	6
III.2- Équations différentielles du 2ème ordre	7
III.2.1- ED linéaires du 2ème ordre à coefficients constants	7
III.2.1.1 - Résolution de l'équation homogène associée	7
III.2.1.2- Solution particulière selon la forme de second membre	8
a- Second membre exponentielle polynôme	8
b- Second membre trigonométrique	10
III.2.1.3- Solution particulière par variation des constantes	12
III.2.2- Équations différentielles linéaires du 2ème ordre à coefficients variables	13
III.2.2.1 - Résolution d'équation homogène	13
a- On connaît une solution particulière	
b- On ne connaît aucune solution particulière	
III.2.2.2- Solution particulière par variation des constantes	15

Chapitre III: Équations différentielles

Définitions générales

Une équation différentielle (ED) d'ordre n est une équation faisant intervenir une fonction y ainsi que ses dérivées y(k) jusqu'a` l'ordre n. Par exemple, une telle équation pourrait être :

Équation d'ordre 1 :

$$y' = 5x \times y$$

Équation d'ordre 2 :

$$y'' = \frac{1}{x}y' - y + 5x$$

Définition 1

L'équation différentielle d'ordre n la plus générale peut toujours s'écrire sous la forme

$$F\big(x,y,y',y'',\dots,y^{(n)}\big)=0$$

III.1- Équation différentielle du premier ordre

Définition 2

Une ED est du 1er ordre si elle ne fait intervenir que la première dérivée y'.

III.1.1- ED à variables séparées g(y)dy = f(x)dx

Définition 3

Une différentielle du premier de 1er ordre est dite à variables séparées si elle peut s'écrire sous la forme :

$$y' = \frac{f(x)}{g(y)}$$

Une telle ED peut s'intégrer facilement : En effet, on écrit $y' = \frac{dy}{dx}$, puis, symboliquement :

$$g(y)dy = f(x)dx \Leftrightarrow \int g(y)dy = \int f(x)dx + C$$

Exemple n≗ III.01

Résoudre sur $I =]1, \infty[$ l'ED

$$xy' \ln x = 3(\ln x + 1)y$$

Solution

$$\frac{y'}{y} = \frac{3 \ln x + 1}{x \ln x} \Longleftrightarrow \frac{dy}{y} = \left(\frac{3}{x} + \frac{1}{x \ln x}\right) dx$$

D'où: $\int \frac{dy}{y} = \int \left(\frac{3}{x} + \frac{1}{x \ln x}\right) dx + C \iff \ln|y| = 3 \ln x + \ln|\ln x| + \ln C_1$

Donc: $y = C_1 x^3 \ln x$

(i) La constante d'intégration C est fixée lorsqu'on demande que pour un $x = x_0$ donnée, on ait une valeur donnée de $y(x_0) = y_0$. (On parle des valeurs initiales)

III.1.2- E.D. homogène y' = f(y/x)

Ces d'équation de la forme

$$\frac{dy}{dx} = f\left(\frac{y}{x}\right)$$

Pour résoudre cette équation on pose $y=ux \Rightarrow dy=udx+xdu$ L'équation devient

$$\frac{udx + xdu}{dx} = f(u) \Longrightarrow u + x\frac{du}{dx} = f(u)$$

C'est une ED à variable séparées

Exemple n≗ III.02

Résoudre $x^2ydx - (x^3 - y^3)dy = 0$

Solution

$$\frac{dy}{dx} = \frac{x^2y}{x^3 - y^3} = \frac{\frac{y}{x}}{1 - \frac{y^3}{x^3}}$$

On pose $y = ux \Longrightarrow dy = udx + xdu$

$$u + \frac{xdu}{dx} = \frac{u}{1 - u^3} \Longrightarrow \frac{dx}{x} = \frac{1 - u^3}{u^4} du \Longrightarrow \ln x = -\frac{1}{3}u^{-3} - \ln u + C$$
$$\ln x = -\frac{1}{3}\frac{x^3}{v^3} - \ln\frac{y}{x} + C$$

III.1.3- ED exacte (totale)

Définition 4

Si ED mise sous la forme :

$$P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0$$

Et les fonctions P et Q sont telles que :

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$$

Il existe une fonction U(x, y) telle que :

$$dU = P(x, y)dx + Q(x, y)dy$$

La fonction $U(x, y) = C^{te}$ sera la solution de l'équation

$$\begin{cases} \frac{\partial U}{\partial x} = P(x, y) \\ \frac{\partial U}{\partial y} = Q(x, y) \end{cases}$$

Exemple n≗ III.03

Résoudre:
$$\frac{y}{x^2}\cos\frac{y}{x}dx - \frac{1}{x}\cos\frac{y}{x}dy = 0$$

$$\begin{cases} P(x,y) = \frac{y}{x^2} \cos \frac{y}{x} \\ Q(x,y) = -\frac{1}{x} \cos \frac{y}{x} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{1}{x^2} \cos \frac{y}{x} - \frac{y}{x^3} \sin \frac{y}{x} \\ \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{1}{x^2} \cos \frac{y}{x} - \frac{y}{x^3} \sin \frac{y}{x} \end{cases} donc \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$$
$$\begin{cases} \frac{\partial U}{\partial x} = \frac{y}{x^2} \cos \frac{y}{x} \\ \frac{\partial U}{\partial y} = -\frac{1}{x} \cos \frac{y}{x} \Rightarrow U = -\sin \frac{y}{x} + \varphi(x) \end{cases}$$

D'où :
$$\frac{\partial U}{\partial x} = \frac{y}{x^2} \cos \frac{y}{x} = \frac{y}{x^2} \cos \frac{y}{x} + \varphi'(x) \Rightarrow \varphi'(x) = 0 \Leftrightarrow \varphi(x) = C$$
$$-\sin \frac{y}{x} + \varphi(x) = C^{te} \Rightarrow -\sin \frac{y}{x} = C_1$$

III.1.4- ED linéaire

Définition 5

une équation différentielle linéaire (EDL) du premier ordre est une équation de la forme :

$$a(x)y' + b(x)y = c(x)$$

ou a, b, c sont des fonctions continues sur un même intervalle $I \subset R$ et $a(x) \neq 0$.

Cette équation différentielle on peut associer la même équation avec c = 0:

$$a(x)y' + b(x)y = 0$$

C'est l'équation homogène associée à (EDL), ou équation sans second membre.

III.1.4.1 – Structure de la solution EDL

Solution générale de (EDL) = solution homogène (y_h) +solution particulière (y_p)

① Principe de superposition : Si $f(x) = f_1(x) + f_2(x)$, une solution particulière est donnée par $y_p = y_1 + y_2$.

a- Solution homogène

Les solutions non nulles de cette équation doivent vérifier :

$$\frac{y'}{y} = -\frac{b(x)}{a(x)}$$
 Dans tout intervalle où $a(x)$ ne s'annule pas.

$$\ln y = \int -\frac{b(x)}{a(x)} dx + C$$

On en déduit que les solutions sont de la forme :

$$y_h = Ke^{\int -\frac{b(x)}{a(x)}dx}$$

Où K est une constante réelle

b- Solutions particulières par variation de la constante

On cherche la solution particulière sous la forme $y_P = K(x)e^{F(x)}$, avec K une fonction à déterminer

$$y_P' = K'(x) \times e^{F(x)} + K(x)F'(x) \times e^{F(x)}$$

On remplace à l'équation

$$a(x) \left(K'(x) \times e^{F(x)} + K(x)F'(x) \times e^{F(x)} \right) + b(x)K(x)e^{F(x)} = c(x)$$

$$a(x)K'(x) \times e^{F(x)} + \underbrace{\left(a(x)F'(x) + b(x) \right) K(x)e^{F(x)}}_{0} = c(x)$$

D'où

$$K'(x) = \frac{c(x)}{a(x)}e^{-F(x)} \iff K(x) = \int \frac{c(x)}{a(x)}e^{-F(x)}dx$$

Une solution particulière est donc

$$y_P = e^{F(x)} \int \frac{c(x)}{a(x)} e^{-F(x)} dx$$

Exemple n[®] III.04

Résoudre sur $I = 0, \frac{\pi}{2}$ [l'équation différentielle

$$\sin x \times y' - \cos x \times y = x$$

Solution

S.H:
$$\sin x \times y' - \cos x \times y = 0 \iff \ln y = \int \frac{\cos x}{\sin x} dx + C \iff y_h = K \sin x \quad K \in \mathbb{R}$$

S.P:
$$y_p = K(x) \times \sin x \Rightarrow y_p' = K'(x) \times \sin x + K(x) \times \cos x$$

$$\sin x \times (K'(x) \times \sin x + K(x) \times \cos x) - \cos x \times K(x) \times \sin x = x$$

$$\sin^2 x \times K'(x) = x \iff K(x) = \int \frac{x}{\sin^2 x} dx$$

 $\begin{cases} u = x \\ v' = \frac{1}{\sin^2 x} \Leftrightarrow \begin{cases} u' = 1 \\ v = -\frac{1}{\tan x} \end{cases}$ On intègre par partie, en posant

$$K(x) = -\frac{x}{\tan x} + \int -\frac{1}{\tan x} dx = -\frac{x}{\tan x} + \ln|\sin x|$$

$$y_p = \left(-\frac{x}{\tan x} + \ln|\sin x|\right) \times \sin x = -x\cos x + \sin x \ln|\sin x|$$

Et la solution générale de

$$y = y_h + y_p = K \sin x - x \cos x + \sin x \ln |\sin x|$$

$$y = y_h + y_p = K \sin x - x \cos x + \sin x \ln|\sin x|$$

III.1.5- Équation de Bernoulli

Définition 6

C'est l'équation différentielle de la forme :

$$y' + yf(x) = y^n g(x)$$

 $y' + yf(x) = y^n g(x)$ Cette équation se ramène au cas EDL en posant $z = y^{1-n}$

Exemple n≗ III.05

Résoudre
$$xy' + y = y^2 \ln x$$

Solution

$$y' + y\frac{1}{x} = y^2 \frac{\ln x}{x}$$

On pose
$$z = y^{1-2} = \frac{1}{y}$$
 ; $\frac{dz}{dy} = -\frac{1}{y^2} \Longrightarrow dy = -\frac{dz}{z^2}$

On remplace

$$-\frac{dz}{z^2dx} + \frac{1}{zx} = \frac{1}{z^2} \frac{\ln x}{x} \Longrightarrow \frac{dz}{dx} - \frac{1}{x}z = \frac{\ln x}{x}$$

Solution homogène

$$\frac{dz}{dx} - \frac{1}{x}z = 0 \Leftrightarrow \frac{dz}{z} = \frac{dx}{x} \Leftrightarrow z_h = Cx$$

La solution particulaire

$$z_p = C(x)x \Longrightarrow z_p' = C'(x)x + C(x)$$

On remplace sur E

$$C'(x)x + C(x) - \frac{1}{x}C(x)x = \frac{\ln x}{x} \Rightarrow C'(x) = \frac{\ln x}{x^2} \Rightarrow C(x) = \int \frac{\ln x}{x^2} dx$$
On intègre par partie
$$\begin{cases} u = \ln x & u' = \frac{1}{x} \\ v' = \frac{1}{x^2} & v = \frac{1}{x} \end{cases}$$

$$C(x) = \frac{\ln x}{x} - \int \frac{1}{x^2} dx = \frac{\ln x}{x} + \frac{1}{x}$$

$$D'où$$

$$z_p = C(x)x = \ln x + 1$$
Alors
$$z = z_h + z_p = Cx + \ln x + 1 \Rightarrow y = \frac{1}{z} = \frac{1}{Cx + \ln x + 1}$$

III.1.6- Équation de Riccati

Définition 7

C'est l'équation différentielle de la forme :

$$y' + p_1(x)y^2 + p_2(x)y + p_3(x) = 0$$

Si l'on connait une intégrale particulière y_1 , cette équation se ramène à une équation de Bernoulli, en posant $z=y-y_1$

Exemple n≗ III.06

Résoudre $x^3y' + y^2 + x^2y + 2x^4 = 0$ la solution particulaire $y_1 = -x^2$

<u>Solution</u>

On pose
$$z = y + x^2 \Rightarrow \frac{dy}{dx} = \frac{dz}{dx} - 2x$$

$$x^3 \left(\frac{dz}{dx} - 2x\right) + (z - x^2)^2 + x^2(z - x^2) + 2x^4 = 0$$

$$x^3 \frac{dz}{dx} + z^2 - 2zx^2 + x^2z = 0 \Rightarrow \frac{dz}{dx} - \frac{1}{x}z = -\frac{1}{x^3}z^2$$
On pose $u = z^{1-2} = \frac{1}{z}$; $\frac{du}{dz} = -\frac{1}{z^2} \Rightarrow dz = -\frac{du}{u^2}$

On remplace

$$-\frac{du}{u^2dx} - \frac{1}{x} \times \frac{1}{u} = \frac{1}{x^3} \times \frac{1}{u^2} \Leftrightarrow \frac{du}{dx} + \frac{1}{x} \times u = \frac{1}{x^3}$$

$$\frac{du}{dx} + \frac{1}{x} \times u = 0 \Rightarrow u_h = \frac{C}{x}$$
S.P:
$$u_p = \frac{C(x)}{x} \Rightarrow u'_p = \frac{C'(x)}{x} - \frac{C(x)}{x^2}$$

On remplace:

$$\frac{C'(x)}{x} - \frac{C(x)}{x^2} + \frac{1}{x} \times \frac{C(x)}{x} = \frac{1}{x^3} \Rightarrow C'(x) = \frac{1}{x^2} \Rightarrow C(x) = -\frac{1}{x}$$

$$u_p = -\frac{1}{x^2} \Rightarrow u = \frac{C}{x} - \frac{1}{x^2} \Rightarrow z = \frac{1}{u} = \frac{x^2}{Cx - 1} \Rightarrow y = z - x^2 = \frac{x^2}{Cx - 1} - x^2$$

III.1.7- Méthode 2 Changement de variable

De façon générale, pour résoudre une équation différentielle du 1er ordre, il faut trouver un moyen d'arriver à une équation différentielle à variables séparées.

III.2- Équations différentielles du 2ème ordre

Définition 8

Une équation différentielle du deuxième ordre est une expression de la forme :

$$F(x, y, y', y'') = 0$$

Si l'équation est incomplète en y c'est-à dire du type F(x, y', y'') = 0 en posant z = y' on obtient une équation du premier ordre en z dont il suffira d'intégrer les solutions.

III.2.1- ED linéaires du 2ème ordre à coefficients constants

Définition 9

Une équation différentielle linaire du deuxième ordre à coefficient constants est une équation de la forme :

$$ay'' + by' + cy = f(x)$$

ou $a, b, c \in \mathbb{R}$ et $a \neq 0, f(x)$ est une fonction continue.

L'équation homogène associée est :

$$ay'' + by' + cy = 0$$

III.2.1.1 – Résolution de l'équation homogène associée

Par analogie avec le résultat d'ED du 1er ordre, on va d'abord chercher les solutions de ay'' + by' + cy = 0 qui sont de la forme $y(x) = e^{kx}$. Un calcul d'identification montre que k doit vérifier l'équation caractéristique : $ak^2 + bk + c = 0$.

Suivant le signe de $\Delta = b^2 - 4ac$, on a les résultats suivants :

- $\Delta > 0$: (EC) admet 2 racines réelles distinctes $k_1 \neq k_2$, et $y_1(x) = e^{k_1 x}$; $y_2(x) = e^{k_2 x}$
- Δ = 0: (EC) admet 1 racine double k, et $y_1(x) = e^{kx}$; $y_2(x) = xe^{kx}$
- $\Delta < 0$:(EC) admet 2 racines complexes conjuguées $k_1 = \alpha + i\beta$, $k_2 = \alpha i\beta$, et $y_1(x) = e^{\alpha x} \cos \beta x$; $y_2(x) = e^{\alpha x} \sin \beta x$.

Dans chacun des cas, la solution générale à (E.H.) est donc $y=\mathcal{C}_1y_1+\mathcal{C}_2y_2$

Exemple n≗ III.07

Résoudre les équations différentielles suivantes :

$$01) y'' - 2y' - 8y = 0$$

$$02) y'' - 4y' + 4y = 0$$

03)
$$y'' + 4y = 0$$

Solution

01) Cas 1: EC:
$$k^2 - 2k - 8 = 0 \Rightarrow (k - 4)(k + 2) = 0$$
; $y = C_1 e^{4x} + C_2 e^{-2x}$

02) Cas 2: EC:
$$k^2 - 4k + 4 = 0 \Rightarrow (k-2)^2 = 0$$
; $y = (C_1 + C_2 x)e^{2x}$

03) Cas 3: EC:
$$k^2 + 4 = 0 \implies (k - 2i)(k + 2i) = 0$$
; $y = C_1 \cos 2x + C_2 \sin 2x$

EC: l'équation caractéristique

(i) Si
$$y_1, y_2$$
 sont deux solutions d'EH, on définit le wronskien $\omega: I \to R$,
$$\omega(x) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = y_1 \times y_2' - y_2 \times y_1'$$

 $Si \omega(x) \neq 0$ pour tout $x \in I$, on dit que $\{y_1, y_2\}$ soit linéairement indépendant.

III.2.1.2- Solution particulière selon la forme de second membre

On distingue encore 2 cas particuliers et une méthode générale :

a- Second membre exponentielle polynôme

$$f(x) = e^{\alpha x} \times P(x)$$
 avec P est un polynôme

On cherche la solution sous la forme $y = e^{\alpha x} \times Q(x)$ ou Q est un polynôme.

$$y_p = e^{\alpha x} Q$$

$$y_p' = \alpha e^{\alpha x} Q + e^{\alpha x} Q'$$

$$y_n'' = \alpha^2 e^{\alpha x} Q + 2\alpha e^{\alpha x} Q' + e^{\alpha x} Q''$$

On remplace EDL

$$a(\alpha^2 e^{\alpha x} Q + \frac{2\alpha e^{\alpha x} Q'}{4} + e^{\alpha x} Q'') + b(\alpha e^{\alpha x} Q + \frac{e^{\alpha x} Q'}{4}) + c(e^{\alpha x} Q) = P(x)e^{\alpha x}$$
$$aQ'' + (b + 2\alpha)Q' + (a\alpha^2 + b\alpha + c)Q = P(x)$$

On peut calcul Q (on précise que P et Q sont des polynômes).

Dont on peut préciser le degré :

- o si α n'est pas racine de (EC) $\alpha \neq k_1 et \alpha \neq k_2$, alors deg Q = deg P;
- \circ si α est l'une des deux racines de (EC) $\alpha=k_1ou$ $\alpha=k_2$, alors deg Q = deg P + 1 ;
- \circ Si α est racine double de (EC) $\alpha = k$, alors deg Q = deg P + 2.

Exemple n≗ III.08

Résoudre

$$y'' - 2y' - 8y = (x - 1)e^{3x}$$

Solution

S.H:
$$(EC)k^2 - 2k - 8 = 0 \implies k_1 = 4 \text{ et } k_2 = -2 \text{ d'où } y_h = C_1 e^{4x} + C_2 e^{-2x}$$

S.P:
$$\alpha = 3 \neq k_1 et \ \alpha \neq k_2 \Longrightarrow deg(y_p) = deg(x-1) = 1$$

$$y_p = (Ax + B)e^{3x};$$

$$y_p' = (3Ax + 3B + A)e^{3x};$$

$$y_p'' = (9Ax + 9B + 6A)e^{3x}$$

On remplace EDL

$$(9Ax + 9B + 6A)e^{3x} - 2(3Ax + 3B + A)e^{3x} - 8(Ax + B)e^{3x} = (x - 1)e^{3x}$$

$$\Rightarrow -5Ax - 5B + 4A = x - 1 \begin{cases} A = -\frac{1}{5} \\ B = \frac{1}{25} \end{cases}$$

D'où
$$y_p = \left(-\frac{1}{5}x + \frac{1}{25}\right)e^{3x}$$

S.G
$$y = y_h + y_p = C_1 e^{4x} + C_2 e^{-2x} + \left(-\frac{1}{9}x + 1\right) e^{3x}$$

Exemple n[®] III.09

Résoudre

$$y'' - 2y' - 8y = xe^{-2x}$$

Solution

S.H:
$$(EC)k^2 - 2k - 8 = 0 \implies k_1 = 4 \text{ et } k_2 = -2 \text{ d'où } y_h = C_1 e^{4x} + C_2 e^{-2x}$$

S.P:
$$\alpha = -2 = k_2 Est \ une \ racine \Rightarrow deg(y_p) = deg(x) + 1 = 2$$

$$y_p = (Ax^2 + Bx)e^{-2x};$$

$$y'_p = (-2Ax^2 + (-2B + 2A)x + B)e^{-2x};$$

$$y''_p = (4Ax^2 + (4B - 8A)x - 4B + 2A)e^{-2x}$$
On remplace EDL
$$(4Ax^2 + (4B - 8A)x - 4B + 2A) - 2(-2Ax^2 + (-2B + 2A)x + B) - 8(Ax^2 + Bx) = x$$

$$\begin{cases} (4B - 8A) - 2(-2B + 2A) - 8B = 1 \\ -4B + 2A - 2B = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -12A = 1 \\ A - 3B = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A = -\frac{1}{12} \\ B = \frac{1}{48} \end{cases}$$

$$d'où \ y_p = \left(-\frac{1}{12}x^2 + \frac{1}{48}x\right)e^{-2x}$$

S.G
$$y = y_h + y_p = C_1 e^{4x} + C_2 e^{-2x} + \left(-\frac{1}{12}x^2 + \frac{1}{48}x\right)e^{-2x}$$

Exemple n≗ III.10

Résoudre

$$y'' - 4y' + 4y = xe^{2x}$$

S.H:
$$(EC)k^2 - 4k + 4 = 0 \implies k = 2$$
 d'où $y_h = (C_1 + C_2 x)e^{2x}$

S.P:
$$\alpha = 2$$
 Est racine double $\Rightarrow deg(y_p) = deg(x) + 2 = 3$
 $y_p = (Ax^3 + Bx^2)e^{2x}$;
 $y'_p = (2Ax^3 + (2B + 3A)x^2 + 2Bx)e^{2x}$
 $y''_p = (4Ax^3 + (4B + 12A)x^2 + (8B + 6A)x + 2B)e^{2x}$
On remplace à EDL
 $(4Ax^3 + (4B + 12A)x^2 + (8B + 6A)x + 2B) - 4(2Ax^3 + (2B + 3A)x^2 + 2Bx) + 4(Ax^3 + Bx^2) = x$
 $\Rightarrow \begin{cases} (8B + 6A) - 8B = 1 \\ 2B = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A = \frac{1}{6} \\ B = 0 \end{cases}$
 $d'où y_p = \frac{1}{6}x^3e^{2x}$

S.G
$$y = y_h + y_p = (C_1 + C_2 x)e^{2x} + \frac{1}{6}x^3 e^{2x}$$

b- Second membre trigonométrique

$$f(x) = M \times \sin \omega x + N \times \cos \omega x$$
 $M, N \in \mathbb{R}$

On distingue encore une fois deux cas:

- ω n'est pas la partie imaginaire de la racine de (EC) $\omega \neq \beta$ et $\omega \neq -\beta$, Une solution particulière de (E) sera de la forme $y_p = A\cos\omega x + B\sin\omega x$, où les constantes $A,B \in R$ se déterminent par identification.
- ω est la partie imaginaire de la racine de (EC) $\omega=\beta$ ou $\omega=-\beta$, Une solution particulière de (E) sera de la forme $y_p=x(A\cos\omega x\ +\ B\sin\omega x)$, où les constantes $A,B\in R$ se déterminent par identification.

Exemple n[®] III.11

Résoudre

$$y'' - 4y' + 4y = \cos 2x$$

Solution

S.H:
$$\acute{E}C: k^2 - 4k + 4 = 0 \implies k = 2 \ donc \ y_h = (C_1 + xC_2)e^{2x}$$

S.P:
$$k = 2 \Rightarrow \alpha = 2$$
; $\beta = 0$
 $\omega = 2 \neq \beta$
 $y_p = A\cos 2x + B\sin 2x$
 $y_p'' = -2A\sin 2x + 2B\cos 2x$
 $y_p''' = -4A\cos 2x - 4B\sin 2x$
On remplace à l'EDL:
 $-4A\cos 2x - 4B\sin 2x - 4(-2A\sin 2x + 2B\cos 2x) + 4(A\cos 2x + B\sin 2x)$
 $= \cos 2x$
 $(-8B)\cos 2x + (8A)\sin 2x = \cos 2x$; $Donc B = -\frac{1}{8}$
 $d'où y_p = -\frac{1}{8}\sin 2x$

S.G
$$y = y_h + y_p = (C_1 + xC_2)e^{2x} - \frac{1}{8}\sin 2x$$

Résoudre

$$y'' + 4y = x \sin 2x$$

S.H:
$$\acute{E}C: k^2 + 4 = 0 \implies k = \pm 2i \ donc \ y_h = C_1 \sin 2x + C_2 \cos 2x$$

S.P:
$$k = \pm 2i \Rightarrow \alpha = 0; \beta = 2$$

 $f(x) = x \sin 2x \Rightarrow \omega = 2 = \beta$ Donc: $deg(Q(x)) = deg(P(x)) + 1$
 $y_p = (ax^2 + bx) \cos 2x + (cx^2 + dx) \sin 2x$
 $y'_p = (2ax + b) \cos 2x + (2cx + d) \sin 2x - 2(ax^2 + bx) \sin 2x + 2(cx^2 + dx) \cos 2x$
 $y'_p = (2cx^2 + (2a + 2d)x + b) \cos 2x + (-2ax^2 + (2c - 2b)x + d) \sin 2x$
 $y''_p = (4cx + (2a + 2d)) \cos 2x + (-4ax + (2c - 2b)) \sin 2x$
 $-2(2cx^2 + (2a + 2d)x + b) \sin 2x + 2(-2ax^2 + (2c - 2b)x + d) \cos 2x$
 $y''_p = (-4ax^2 + (8c - 4b)x + 2a + 4d) \cos 2x - (4cx^2 + (8a + 4d)x + 4b - 2c) \sin 2x$
On remplace à l'EDL:

$$(-4ax^{2} + (8c - 4b)x + 2a + 4d)\cos 2x - (4cx^{2} + (8a + 4d)x + 4b - 2c)\sin 2x + 4((ax^{2} + bx)\cos 2x + (cx^{2} + dx)\sin 2x) = x\sin x$$

$$\begin{cases} -4ax^{2} + (8c - 4b)x + 2a + 4d + 4(ax^{2} + bx) = 0 \\ -(4cx^{2} + (8a + 4d)x + 4b - 2c) + 4(cx^{2} + dx) = x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 8c = 0 \\ 2a + 4d = 0 \\ -8a = 1 \\ 4b - 2c = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = -\frac{1}{8} \\ b = 0 \\ c = 0 \\ d = \frac{1}{16} \end{cases}$$

$$d'où \quad y_p = -\frac{x^2}{8}\cos 2x + \frac{x}{16}\cos 2x$$

S.G
$$y = y_h + y_p = C_1 \sin 2x + C_2 \cos 2x - \frac{x^2}{8} \cos 2x + \frac{x}{16} \cos 2x$$

Méthode 2:

$$y'' - 4y' + 4y = \frac{e^{i2x} + e^{-i2x}}{2}$$

S.H:
$$\acute{E}C: k^2 - 4k + 4 = 0 \implies k = 2 \ donc \ y_h = (C_1 + xC_2)e^{2x}$$

S.P:
$$k = 2$$

On cherche des solutions particulières de :

$$(y_1) y'' - 4y' + 4y = \frac{e^{i2x}}{2}$$

$$\alpha = 2i \neq k_1 et \ \alpha \neq k_2 \Longrightarrow deg(y_1) = deg\left(\frac{1}{2}\right) = 0$$

$$y_1 = Ae^{i2x}$$

$$y_1' = i2Ae^{i2x};$$

$$y_1^{\prime\prime} = -4Ae^{i2x}$$

On remplace à l'EDL :

$$-4A - i8A + 4A = \frac{1}{2} \Rightarrow A = -\frac{1}{16i} \Rightarrow y_1 = -\frac{1}{16i}e^{i2x}$$

$$(y_2)$$
 $y'' - 4y' + 4y = \frac{e^{-i2x}}{2}$

$$\alpha = -2i \neq k_1 \text{ et } \alpha \neq k_2 \Longrightarrow \deg(y_2) = \deg\left(\frac{1}{2}\right) = 0$$

$$y_2 = Be^{-i2x}$$

$$y_2' = -i2Be^{-i2x}$$

$$y_2^{\prime\prime} = -4Be^{-i2x}$$

On remplace à l'E:

$$4B + i8A - 4B = \frac{1}{2} \Longrightarrow B = \frac{1}{16i} \Longrightarrow y_2 = \frac{1}{16i}e^{-i2x}$$

$$d'où \quad y_p = y_1 + y_2 = -\frac{1}{16i}e^{i2x} + \frac{1}{16i}e^{-i2x} = -\frac{1}{8}\left(\frac{e^{i2x} - e^{-i2x}}{2i}\right) = -\frac{1}{8}sin \, 2x$$

S.G
$$y = y_h + y_p = (C_1 + xC_2)e^{2x} - \frac{1}{8}\sin 2x$$

III.2.1.3 – Solution particulière par variation des constantes

Soient y_1 et y_2 deux solutions indépendantes de l'EH. On cherche une solution particulière sous la forme

$$y_p = C_1(x)y_1 + C_2(x)y_2$$

$$y_p' = C_1(x)y_1' + C_2(x)y_2' + C_1'(x)y_1 + C_2'(x)y_2$$

$$y_p'' = C_1(x)y_1'' + C_2(x)y_2'' + 2C_1'(x)y_1' + 2C_2'(x)y_2' + C_1''(x)y_1 + C_2''(x)y_2$$

On remplace à l'EDL

$$a(2C_1'(x)y_1' + 2C_2'(x)y_2' + C_1''(x)y_1 + C_2''(x)y_2) + b(C_1'(x)y_1 + C_2'(x)y_2) = f(x)$$

Où C_1 et C_2 sont des fonctions vérifiant $A'(x)y_1 + {C_2}'(x)y_2 = 0$.

Ainsi,
$$C_1'(x)y_1' + C_2'(x)y_2' = \frac{f(x)}{a(x)}$$

 $DoncC_1', C_2'$ sont solutions du système

$$\begin{cases} C_1'(x)y_1 + C_2'(x)y_2 = 0\\ C_1'(x)y_1' + C_2'(x)y_2' = \frac{f(x)}{a} \end{cases}$$

Exemple n[®] III.13

Résoudre

$$y'' + y = \frac{1}{\sin^3 x}$$

S.H:
$$\acute{E}C: k^2 + 1 = 0 \implies k_1 = i \ et \ k_2 = -i \ donc \ y_h = C_1 \cos x + C_2 \sin x$$

S.P:
$$\begin{cases} C_1'(x)y_1 + C_2'(x)y_2 = 0 \\ C_1'(x)y_1' + C_2'(x)y_2' = \frac{f(x)}{a(x)} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} C_1'(x)\cos x + C_2'(x)\sin x = 0 \\ -C_1'(x)\sin x + C_2'(x)\cos x = \frac{1}{\sin^3 x} \end{cases}$$

$$\omega(x) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{vmatrix} = 1$$

$$C_1'(x) = \frac{1}{\omega(x)} \begin{vmatrix} 0 & \sin x \\ \frac{1}{\sin^3 x} & \cos x \end{vmatrix} = -\frac{1}{\sin^2 x} \Rightarrow C_1(x) = \frac{1}{\tan x}$$

$$C_2'(x) = \frac{1}{\omega(x)} \begin{vmatrix} \cos x & 0 \\ -\sin x & \frac{1}{\sin^3 x} \end{vmatrix} = \frac{\cos x}{\sin^3 x} \Rightarrow C_2(x) = -\frac{1}{2\sin^2 x}$$

$$y_p(x) = C_1(x)y_1 + C_2(x)y_2 = \frac{1}{\tan x}\cos x - \frac{1}{2\sin^2 x}\sin x = \frac{\cos^2 x}{\sin x} - \frac{1}{2\sin x} = \frac{\cos 2x}{2\sin x}$$
S.G
$$y = y_h + y_p = C_1\cos x + C_2\sin x + \frac{\cos 2x}{2\sin x}$$

III.2.2- Équations différentielles linéaires du 2ème ordre à coefficients variables

Définition 10

Une équation différentielle linaire du deuxième ordre à coefficients variables est une équation de la forme :

$$a(x)y'' + b(x)y' + c(x)y = d(x)$$

ou a, b, c, d sont des fonctions continues sur un même intervalle $I \subset \mathbb{R}$ et $a(x) \neq 0$.

Par simplification nous posons:

$$A(x) = \frac{b(x)}{a(x)}; B(x) = \frac{c(x)}{a(x)}; f(x) = \frac{d(x)}{a(x)}$$

$$d'où y'' + A(x)y' + B(x)y = f(x)$$

L'équation "homogène", ou "sans second membre" associée à est l'équation :

$$y'' + A(x)y' + B(x)y = 0$$

Théorème 1

Comme pour les équations différentielles à coefficients constants :

Si y_1 et y_2 sont deux solutions linéairement indépendantes de l'EH, alors la solution homogène $y_h = C_1 y_1 + C_2 y_2$; C_1 et C_2 étant des constantes arbitraires.

III.2.2.1- Résolution d'équation homogène

Il faut considérer plusieurs cas:

a- On connaît une solution particulière

On connaît une solution particulière y_1 alors on cherche une deuxième solution de la forme : $y_2 = zy_1$ où z est une fonction à déterminer.

D'où
$$y_2' = zy_1' + z'y_1$$
 et $y_2'' = zy_1'' + 2z'y_1' + z''y_1$

En reportant dans EH, il vient :

$$zy_1'' + 2z'y_1' + z''y_1 + A(x)(zy_1' + z'y_1) + B(x)zy_1 = 0$$

$$z(y_1'' + A(x)y_1' + B(x)y_1) + z''y_1 + (2y_1' + A(x)y_1)z' = 0$$

Donc:
$$z''y_1 + (2y_1' + A(x)y_1)z' = 0$$

C'est une équation linéaire du premier ordre par rapport à la fonction u=z'

$$u'y_1 + (2y_1' + A(x)y_1)u = 0$$

Après intégration on en déduit z par une quadrature, puis y_2

Exemple n≗ III.14

Résoudre $x^2(\ln x - 1)y'' - xy' + y = 0$ avec $y_1 = x$ solution particulière.

Solution

$$y'' - \frac{1}{x(\ln x - 1)}y' + \frac{1}{x^2(\ln x - 1)}y = 0$$

$$donc A(x) = -\frac{1}{x(\ln x - 1)}et B(x) = \frac{1}{x^2(\ln x - 1)}$$

On pose
$$y_2 = zy_1 = zx$$

On a:
$$z''y_1 + (2y_1' + A(x)y_1)z' = 0 \Rightarrow$$
: $z''x + \left(2 - \frac{1}{x(\ln x - 1)}x\right)z' = 0$

On pose u = z' d'où

$$u'x + \left(\frac{2\ln x - 3}{\ln x - 1}\right)u = 0 \Longrightarrow \frac{du}{u} = -\frac{1}{x} \times \frac{2\ln x - 2 - 1}{\ln x - 1}dx$$

$$\Rightarrow \frac{du}{u} = \left(-\frac{2}{x} + \frac{1/x}{\ln x - 1}\right) dx \Rightarrow \ln u = -2\ln x + \ln(\ln x - 1) + C_1 \Rightarrow u = C_2 \frac{\ln x - 1}{x^2}$$

$$z' = u \Rightarrow z = \int C_2 \frac{\ln x - 1}{x^2} dx = C_2 \int \left(\frac{\ln x}{x^2} - \frac{1}{x^2}\right) dx$$

$$\begin{cases} v = \ln x & v' = \frac{1}{x} \\ w' = \frac{1}{x^2} \Rightarrow w = -\frac{1}{x} \end{cases}$$

$$z = C_2 \left(\frac{\ln x}{x} + \int \frac{1}{x^2} dx - \int \frac{1}{x^2} dx\right) = C_2 \left(\frac{\ln x}{x}\right)$$
Alors $y_2 = zy_1 = C_2 \ln x$

$$y = C_1 x + C_2 \ln x$$

b- On ne connaît aucune solution particulière

On ne connaît aucune solution particulière alors on cherche la solution y_h sous la forme d'un produit de fonctions inconnues : $y_h = uv$

On choisit la fonction v pour rendre nul le facteur de u'. L'équation différentielle du deuxième ordre en u'' ainsi obtenue peut "dans certains cas" s'intégrer facilement.

En effet:

$$y_h = uv \ alors \ y_h = u'v + uv' \ et \ y_h'' = u''v + 2u'v' + uv''$$

Reportons dans ED

$$u''v + 2u'v' + uv'' + A(x)(u'v + uv') + B(x)uv = 0$$

$$u''v + (2v' + A(x)v)u' + (v'' + A(x)v' + B(x)v)u = 0$$

En choisissant la fonction v telle que le facteur de u' soit nul, c'est à dire : 2v' + A(x)v = 0Par intégration, nous obtenons v et la résolution de l'équation différentielle réduite :

$$u''v + (v'' + A(x)v' + B(x)v)u = 0$$

Qui conduit à u.

La connaissance des fonctions u et v détermine la solution homogène y_h .

Exemple n≗ III.15

Résoudre
$$y'' + 2xy' + (x^2 + 1)y = 0$$

Solution

On a
$$A(x) = 2x \text{ et } B(x) = x^2 + 1$$

On pose $y_h = uv$

Après remplacement sur EH, on pose 2v' + A(x)v = 0

$$\Rightarrow 2v' + 2xv = 0 \Rightarrow \frac{dv}{v} = -xdx \Rightarrow v = e^{-\frac{x^2}{2}}$$

La constante d'intégration est prise égale à 1

En remplace
$$y = vu = ue^{-\frac{x^2}{2}}$$
 sur EH $u''v + (v'' + A(x)v' + B(x)v)u = 0$

$$on \ a : v = e^{-\frac{x^2}{2}} \Rightarrow v' = -xe^{-\frac{x^2}{2}} et \ v'' = (x^2 - 1)e^{-\frac{x^2}{2}}$$
$$\Rightarrow u''e^{-\frac{x^2}{2}} + \left((x^2 - 1)e^{-\frac{x^2}{2}} + 2x\left(-xe^{-\frac{x^2}{2}}\right) + (x^2 + 1)e^{-\frac{x^2}{2}}\right)u = 0 \Rightarrow u'' + (0)u = 0$$

D'où $u = C_1 x + C_2$

Alors

$$y = uv = (C_1x + C_2)e^{-\frac{x^2}{2}}$$

Mathématiques 3

Abderrahmani Abdesselam

III. 14 https://sites.google.com/site/lmdelectrotechnique/

III.2.2.2- Solution particulière par variation des constantes

De la même façon que les équations linéaires 2 ordre à coefficient constant

Exemple n[≗] III.16

Résoudre

$$x^2y'' - 4xy' + 6y = x$$

Solution

$$x^{2}y'' - 4xy' + 6y = x \implies y'' - \frac{4}{x}y' + \frac{6}{x^{2}}y = \frac{1}{x}$$

S.H:
$$y'' - \frac{4}{x}y' + \frac{6}{x^2}y = 0$$

On a
$$A(x) = -\frac{4}{x} \operatorname{et} B(x) = \frac{6}{x^2}$$
; On pose $y_h = uv$

Après remplacement sur EH, on pose 2v' + A(x)v = 0

$$\Rightarrow 2v' - \frac{4}{x}v = 0 \Rightarrow \frac{dv}{v} = \frac{2}{x}dx \Rightarrow v = x^2$$

La constante d'intégration est prise égale à 1

En remplace $y = vu = ux^2$ sur EH u''v + (v'' + A(x)v' + B(x)v)u = 0

on
$$a: v = x^2 \Longrightarrow v' = 2x \ et \ v'' = 2$$

$$\Rightarrow u''2x + \left(2 - \frac{4}{x}2x + \frac{6}{x^2}x^2\right)u = 0 \Rightarrow 2xu'' + (0)u = 0$$

D'où $u = C_1 x + C_2$

Alors
$$y_h = uv = (C_1x + C_2)x^2 = C_1x^3 + C_2x^2$$

Alors
$$y_h = uv = (C_1x + C_2)x^2 = C_1x^3 + C_2x^2$$

$$\begin{cases} C_1'(x)y_1 + C_2'(x)y_2 = 0\\ C_1'(x)y_1' + C_2'(x)y_2' = \frac{f(x)}{a(x)} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} C_1'(x)x^3 + C_2'(x)x^2 = 0\\ C_1'(x)3x^2 + C_2'(x)2x = \frac{1}{x} \end{cases}$$

$$\omega(x) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x^3 & x^2 \\ 3x^2 & 2x \end{vmatrix} = 2x^4 - 3x^4 = -x^4$$

$$C_1'(x) = \frac{1}{\omega(x)} \begin{vmatrix} 0 & x^2 \\ \frac{1}{x} & 2x \end{vmatrix} = \frac{-x}{-x^4} = \frac{1}{x^3} \Longrightarrow C_1(x) = -\frac{1}{2x^2}$$

$$C_2'(x) = \frac{1}{\omega(x)} \begin{vmatrix} x^3 & 0 \\ 3x^2 & \frac{1}{x} \end{vmatrix} = \frac{x^2}{-x^4} = -\frac{1}{x^2} \Longrightarrow C_2(x) = \frac{1}{x}$$

$$y_p(x) = C_1(x)y_1 + C_2(x)y_2 = -\frac{1}{2x^2}x^3 + \frac{1}{x}x^2 = \frac{1}{2}x$$
$$y = y_h + y_p = C_1x^3 + C_2x^2 + \frac{1}{2}x$$

$$y = y_h + y_p = C_1 x^3 + C_2 x^2 + \frac{1}{2} x$$